

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 07058175 A

(43) Date of publication of application: 03.03.95

(51) Int. CI

H01L 21/66 G01B 11/00 G01R 31/28 H01L 21/68

(21) Application number: 05200795

(22) Date of filing: 12.08.93

(71) Applicant:

TOKYO SEIMITSU CO LTD

(72) Inventor:

IIDA YASUYUKI

(54) METHOD AND EQUIPMENT FOR CARRYING WAFER, AND WAFER INSPECTING EQUIPMENT

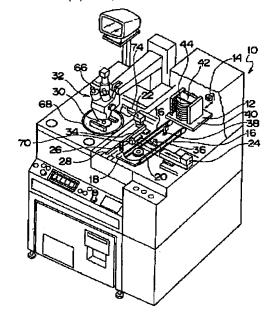
(57) Abstract:

PURPOSE: To provide a wafer inspecting equipment whereby even in case of a broken wafer its carriage, inspection and unloading are performed automatically.

CONSTITUTION: A tray 44 stored in a cassette 42 is pushed out from the cassette 42 together with a broken wafer by a loading pusher 14. The broken wafer pushed out therefrom is photographed by a shape recognizing camera 22, and its center of gravity is sensed by an image processing device. The center of gravity part is sucked and held by a wafer sucking collet 26, and the broken wafer is carried to an inspecting table 30, held by sucking thereon, and aligned. Subsequently, along its outline and while its center of gravity is used as a starting point, its electric element circuits inspected in succession. The broken wafer whose inspection is completed is carried held by sucking at the center of gravity part by a wafer sucking collet 70 of an unloading arm 34, and is returned to the tray 44 by an unloading chuck 36. Then, the tray 44 is stored in

the cassette 42 by an unloading pusher 38.

COPYRIGHT: (C)1995,JPO



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平7-58175

(43)公開日 平成7年(1995)3月3日

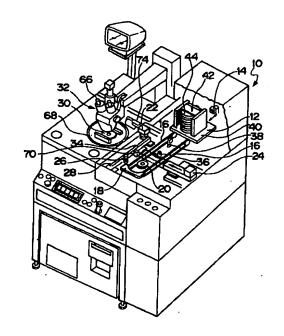
(51) Int.Cl. 8		微別記号	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所
H01L 2	21/66	J	7630-4M		•		
G01B 1	1/00	D	9206-2F				
G01R 3	1/28						
H01L 2	1/68	Α					
			6912-2G	G01R	31/ 28		J
			春查請求	未請求 請求羽	頁の数4 O1	L (全 7 頁	〔) 最終頁に続く
(21) 出願番号		特顧平 5-200795		(71) 出顧人	000151494 株式会社東	企動隊	-
(22)出顧日		平成5年(1993)8月12日				水水址 市下連雀9丁	日7条1号
		, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,		(72)発明者			D . B * .7
							目7番1号 株式
					会社東京精		• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •
				(74)代理人	弁理士 松		
					*		

(54) 【発明の名称】 ウエハ撒送方法とその装置並びにウエハ検査装置

(57) 【要約】

【目的】割れウエハでも搬送、検査、及びアンロードを 自動で行うウエハ検査装置を提供する。

【構成】カセット42に収納されたトレイ44を、ロードプッシャー14によって割れウエハ46と共にカセット42から押し出す。押し出された割れウエハ46を形状認識用カメラ22で撮像し、画像処理装置によって割れウエハ46の重心58を検出する。重心58部分をウエハ吸着コレット26で吸着保持して割れウエハ46を検査用テーブル30上に搬送し吸着保持し、そして、この割れウエハ46をアライメントする。そして、割れウエハ46の外形に沿って、且つ、割れウエハ46の重心58を始点として電気素子回路47を順次検査する。検査終了した割れウエハ46の重心58部分を、アンドードアーム34のウエハ吸着コレット70で吸着保持して搬送し、アンロードチャック36によって前記トレイ44に戻す。そして、トレイ44を、アンロードプッシャー38によってカセット42に収納する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 ウエハの外形形状を撮像し、該ウエハの 外形形状を示す映像信号を画像処理してウエハの重心を 検出し、

前記検出されたウエハの重心の部分を吸着保持して該ウ エハを搬送することを特徴とするウエハ搬送方法。

【請求項2】 ウエハの外形形状を撮像する撮影手段 と、

前配撮影手段から出力される前配ウエハの外形形状を示 す映像信号を画像処理してウエハの重心を検出する画像 10 処理手段と、

前記画像処理手段で検出された前記ウエハの重心の部分 を吸着保持して該ウエハを搬送するウエハ搬送手段と、 を備えたことを特徴とするウエハ搬送装置。

【請求項3】 ウエハが1枚づつ載置されたトレイが複 数枚収納されたトレイ収納部と、

前記トレイ収納部に収納され前記ウエハを載置した前記 トレイを、該トレイ収納部から1枚づつ取り出すトレイ 取出手段と、

前記トレイ取出手段で取り出されたトレイ上のウエハの 20 外形形状を撮像する撮影手段と、

前記撮影手段から出力される前記ウエハの外形形状を示 す映像信号を画像処理して該ウエハの重心を検出すると 共に、該ウエハの外形形状信号を出力する画像処理手段 ٤.

前記画像処理手段で検出された前記ウエハの重心の部分 を吸着保持して該ウエハを前記トレイから取り出してウ エハ検査部に搬送するウエハの第1の搬送手段と、

前記ウエハ検査部に搬送されたウエハを吸着保持する検 査用テーブルと、

前記検査用テーブルに吸着保持されたウエハをアライメ ントするアライメント手段と、

前記アライメント手段でアライメントされたウエハを、 前記画像処理手段から出力されるウエハの外形形状信号 に基づいてウエハの外形に沿って検査するプローブ手段 と、

前記プローブ手段で検査終了したウエハの重心の部分を 吸着搬送して該ウエハを前記トレイに戻すウエハの第2 の搬送手段と、

前記ウエハの第2の搬送手段によってウエハが載置され 40 た前記トレイを前記トレイ収納部に収納するトレイ収納 手段と、

を備えたことを特徴とするウエハ検査装置。

【請求項4】 前記プローブ手段は、前記ウエハの重心 を始点として検査することを特徴とする請求項3記載の ウエハ検査装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明はウエハ搬送方法とその装 置並びにウエハ検査装置に係り、特に半導体ウエハの表 50 に載置し、そして、検査終了したウエハを検査用テーブ

面に多数形成された電気素子回路の電気特性を検査する ウエハ検査装置と、このウエハ検査装置に適応される検 査対象ウエハの搬送方法とその装置に関する。

[0002]

【従来の技術】半導体ウエハは、その表面に同一の電気 素子回路が多数形成されており、この電気素子回路を各 チップとして切断する前に各電気素子回路の形成品質を 検査すべく、ウエハプローバと称されるウエハ検査装置 によって電気素子回路毎にその良・不良が判定される。

【0003】前配ウエハ検査装置は、カセットストック 部、ウエハ取出部、ウエハ搬送部、検査用テーブル、及 びウエハ検査部等から構成される。前記カセットスット ク部には、検査対象のウエハを多数枚収納したカセット が取り付けられており、このウエハは前記ウエハ取出部 によってカセットから前記ウエハ搬送部に1枚づつ送り 出されたのち、ウエハ搬送部によって前記検査用テーブ ルまで搬送される。

【0004】前記ウエハ搬送部は、コンベア部と吸着搬 送部とから構成され、このコンベア部によってウエハを 前記カセットから前記吸着搬送部の吸着位置まで搬送す る。そして、吸着位置に位置したウエハの中心を吸着搬 送部で吸着保持したのち、このウエハを前記検査用テー ブルまで搬送する。検査用テーブルは、吸着搬送部で搬 送された前記ウエハを吸着保持し、素子検査時にその素 子配列に従ったX-Y方向の水平移動と、Z方向の上下 移動を行う。

【0005】前記ウエハ検査部は、プローブステージと テスタ等から構成される。プローブステージには、検査 対象のウエハに対応したプローブカードが取り付けられ ており、このプローブカードに設けられたプローブニー ドルに電気素子回路の各電極パッドを当接させることに よって、各電気素子回路の形成品質が前配テスタによっ て順次検査判定される。

【0006】検査終了したウエハは、不良と判断された 電気素子回路にマークが付されたのち、ウエハ搬送部の 前記吸着搬送部、及びコンベア部によって検査用テーブ ルから前記カセットまでアンロードされてカセットの元 の棚に戻される。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】従来のウエハ検査装置 では、検査対象のウエハが定形のものであれば搬送、検 査、及びアンロードを前述したように自動で行うことが できる。しかし、ウエハが割れウエハであると、コンベ ア部による搬送中にウエハがバランスを崩してコンベア 部から脱落したり、吸着搬送部による搬送中にウエハが バランスを崩して吸着搬送部から落下したりするという 慮がある。

【0008】そこで、従来、前記割れウエハを検査する 場合には、作業者がウエハを1枚づつ検査用テーブル上

30

3

ルから取り出すようにしている。本発明は、このような 事情に鑑みてなされたもので、割れウエハでも搬送、検 査、及びアンロードを自動で行うことができるウエハ搬 送方法とその装置並びにウエハ検査装置を提供すること を目的とする。

[0009]

【課題を解決するための手段】本発明の第1発明は、前 記目的を達成する為に、ウエハの外形形状を撮像し、該 ウエハの外形形状を示す映像信号を画像処理してウエハ の重心を検出し、前記検出されたウエハの重心の部分を 10 吸着保持して該ウエハを搬送することを特徴とする。

【0010】本発明の第2発明は、前記目的を達成する 為に、ウエハの外形形状を撮像する撮影手段と、前記撮 影手段から出力される前記ウエハの外形形状を示す映像 信号を画像処理してウエハの重心を検出する画像処理手 段と、前記画像処理手段で検出された前記ウエハの重心 の部分を吸着保持して該ウエハを搬送するウエハ搬送手 段と、を備えたことを特徴とする。

【0011】本発明の第3発明は、前記目的を達成する 為に、ウエハが1枚づつ載置されたトレイが複数枚収納 20 されたトレイ収納部と、前記トレイ収納部に収納され前 記ウエハを載置した前記トレイを、該トレイ収納部から 1枚づつ取り出すトレイ取出手段と、前記トレイ取出手 段で取り出されたトレイ上のウエハの外形形状を撮像す る撮影手段と、前記撮影手段から出力される前記ウエハ の外形形状を示す映像信号を画像処理して該ウエハの重 心を検出すると共に、該ウエハの外形形状信号を出力す る画像処理手段と、前記画像処理手段で検出された前記 ウエハの重心の部分を吸着保持して該ウエハを前記トレ イから取り出してウエハ検査部に搬送するウエハの第1 の搬送手段と、前記ウエハ検査部に搬送されたウエハを 吸着保持する検査用テーブルと、前記検査用テーブルに 吸着保持されたウエハをアライメントするアライメント 手段と、前記アライメント手段でアライメントされたウ エハを、前記画像処理手段から出力されるウエハの外形 形状信号に基づいてウエハの外形に沿って検査するプロ ーブ手段と、前記プローブ手段で検査終了したウエハの 重心の部分を吸着搬送して該ウエハを前記トレイに戻す ウエハの第2の搬送手段と、前記ウエハの第2の搬送手 段によってウエハが載置された前記トレイを前記トレイ 収納部に収納するトレイ収納手段と、を備えたことを特 徴とする。

[0012]

【作用】本発明によれば、撮影手段でウエハの外形形状 を撮像し、この撮影手段から出力されるウエハの外形形 状を示す映像信号を画像処理手段によって画像処理して ウエハの重心を検出する。そして、この重心の部分をウ エハ搬送手段で吸着保持してウエハを搬送する。これに より、割れウエハでも、搬送中にバランスが崩れること はないので、落下することなく円滑に搬送できる。

4

【0013】また、本発明のウエハ検査装置によれば、 トレイ収納部に収納されたトレイを、トレイ取出手段に よってウエハと共にトレイ収納部から1枚づつ取り出 す。次に、取り出されたトレイ上のウエハの外形形状を 撮影手段で撮像し、この撮影手段から出力されるウエハ の外形形状を示す映像信号を画像処理手段によって画像 処理してウエハの重心を検出する。次いで、この重心の 部分をウエハの第1の搬送手段で吸着保持してウエハを トレイから取り出してウエハ検査部に搬送し、検査用テ ーブルで吸着保持する。そして、検査用テーブル上のウ エハをアライメント手段によってアライメントしたの ち、前記画像処理手段から出力されるウエハの外形形状 信号に基づいてウエハをウエハの外形に沿って検査す る。そして、検査終了したウエハの重心の部分を、ウエ ハの第2の搬送手段によって吸着保持して搬送し前記ト レイに戻す。そして、ウエハが載置されたトレイを、ト レイ収納手段によって前記トレイ収納部に収納する。 【0014】また、前記プローブ手段は、ウエハの重心

を始点として検査する。

[0015]

40

50

【実施例】以下添付図面に従って本発明に係るウエハ搬 送方法とその装置並びにウエハ検査装置の好ましい実施 例を詳説する。図1は本発明に係るウエハ搬送方法とそ の装置が適用されたウエハ検査装置10の実施例を示す 斜視図である。

【0016】前記ウエハ検査装置10は、カセットスト ック部12、ロードプッシャー14、搬送ベルト16、 トレイガイド18、トレイ回転用チャック20、形状認 識用カメラ22、プリアライメント用カメラ24、ウエ ハ吸着コレット26、搬送アーム28、検査用テーブル 30、検査部32、アンロードアーム34、アンロード チャック36、及びアンロードプッシャー38等から構 成される。

【0017】前記カセットストック部12は、図示しな いエレベータ機構を有し、このエレベータ機構の動作に より昇降移動するプレート40上にカセット42が載置 されている。前記カセット42には図2に示すように、 割れウエハ46が1枚づつ載置されたトレイ44が複数 枚収納される。この割れウエハ46の表面には、多数の 電気素子回路47、47…が形成されている。

【0018】前記トレイ44は、円板状に形成されると 共にその周縁に突条部48が形成されて割れウエハ46 がトレイ44から脱落するのを防止している。また、ト レイ44の表面には、ゴム製のシート材50が敷かれて 割れウエハ46がトレイ44に対して滑るのを防止して いる。更に、トレイ44の中央部には、後述する開口部 52が形成されている。

【0019】前記ロードプッシャー14は図1中矢印方 向に往復移動可能に設けられ、前記カセット42に向け て駆動された際に、カセット42の所定の棚に収納され たトレイ44をウエハ46と共にカセット42から前記 搬送ベルト16、16上に向けて押し出すことができる。前記搬送ベルト16、16は図3に示すように、トレイ44が搬送中にベルト16から脱落しない間隔で配設され、図3中矢印で示す搬送方向に駆動されることによりトレイ44を前記トレイガイド18に向けて搬送することができる。また、搬送ベルト16、16は、先に説明した搬送方向とは逆方向に、即ちアンロード方向に駆動されることによりトレイ44を前記カセット42に向けてアンロードすることができる。

【0020】前記トレイガイド18には、トレイ44の搬送方向に対向して弓状のガイド部54が形成される。このガイド部54は、その曲率が前記トレイ44の外周曲率と等しく形成されると共に、その曲率中心が前記搬送ベルト16、16の搬送中心線56上に位置するように配置されている。前記トレイ回転用チャック20は、前記トレイガイド18に当接されたトレイ44の下方空間において昇降移動可能に設けられる。また、トレイ回転用チャック20は、上昇された際に前記トレイ44の下面を吸着保持してトレイ44を図3中矢印A、Bで示20す方向に回動させることができる。

【0021】前記形状認識用カメラ22は図1に示すよ うに、前記トレイガイド18に当接されたトレイ44と 割れウエハ46の全体像を撮像することができる。ま た、形状認識用カメラ22は、ウエハ検査装置10に内 設された画像処理装置(図示せず)に接続されている。 この画像処理装置は、形状認識用カメラ22から出力さ れるトレイ44と割れウエハ46の映像信号を2値化処 理して割れウエハ46のみの外形形状を検出すると共 に、割れウエハ46の面積を算出することができる。そ 30 して、画像処理装置は、前記割れウエハ46の面積に基 づいて割れウエハ46の重心58を検出し、この重心5 8が図4に示すように前記搬送中心線56上に位置する ように、前記トレイ回転チャック20を回動するモータ に駆動信号を出力する。また、画像処理装置は、前記割 れウエハ46の外形形状信号を後述する検査部32に出 力する。

【0022】前記プリアライメント用カメラ24は、重心58が搬送中心線56上に位置された割れウエハ46の電気素子回路47、47…のうち1つの電気素子回路47を高倍率で振像し、プリアライメントを行う。前記ウエハ吸着コレット26は図1に示すように、前記搬送アーム28の先端部に上下移動可能に設けられている。このウエハ吸着コレット26は、搬送アーム28によって前記割れウエハ46の上方に移動されたのち、下降されて前記重心58の部分を吸着保持することができる。また、前記搬送アーム28は、重心58の部分を吸着保持した前記ウエハ吸着コレット26を図5に示すように検査用テーブル30上に移動することができる。

【0023】前記検査用テーブル30は、X-Y-Z移 50

動機構60上に設けられ、このX-Y-Z移動機構60によってX-Y方向に水平移動されると共に、Z方向に上下移動される。また、検査用テーブル30の中央部には、ウエハ46を真空吸着する吸引口62が開口されると共に、この吸引口62内には真空吸着されたウエハ46を検査用テーブル30から押し上げるためのロッド64が昇降自在に設けられている。

【0024】前記ウエハ検査部32は図1に示すように 顕微鏡66を有し、この顕微鏡66の下方にはプローブ 10 ステージ68が形成される。プローブステージ68に は、前記割れウエハ46に対応した図示しないプローブ カードが取り付けられる。前記アンロードアーム34の 先端には、ウエハ吸着コレット70が設けられている。 このウエハ吸着コレット70は、アンロードアーム34 によって前記検査用テーブル30に吸着された割れウエ ハ46の上方に移動されたのち、重心58の部分を吸着 保持することができる。また、前記アンロードアーム3 4は、重心58の部分を吸着保持した前記ウエハ吸着コ レット70を図9に示すようにアンロードチャック36 20 の上方に移動することができる。

【0025】前記アンロードチャック36には、中空の吸引ロッド72が伸縮自在に設けられる。このロッド72は、上昇された際に前記トレイ44の開口部52を介して前記ウエハ吸着コレット70に吸着されている割れウエハ46の下面を吸着保持することができる。前記アンロードプッシャー38は図1に示すように、搬送ベルト16、16によってアンロードチャック36の位置からアンロードされたトレイ44を前記カセット42の元の棚に押し込むことができる。

【0026】次に、前記の如く構成されたウエハ検査装置10の作用について説明する。先ず、図1に示したロードプッシャー14をカセット42に向けて駆動して、カセット42の所定の棚に収納されたトレイ44を割れウエハ46と共にカセット42から搬送ベルト16、16でトレイ44をトレイガイド18に向けて搬送する。この時、割れウエハ46は、トレイ44上に載置されているので、搬送中にバランスが崩れて搬送ベルト16、16から脱落することはない。トレイガイド18のガイド部54にトレイ44が押圧当接されると、このトレイ44は、前記ガイド部54によってトレイ44の中心44Aが搬送ベルト16、16の搬送中心線56上に位置するように芯出しされる(図3参照)。

【0027】次いで、図1に示したトレイ回転用チャック20を上昇させてトレイ44の下面を吸着保持したのち、トレイ44上の割れウエハ46を形状認識用カメラ22によって撮像する。そして、割れウエハ46の外形形状を示す映像信号を画像処理装置によって画像処理して割れウエハ46の重心58を検出し、この重心58が前記搬送中心線56上に位置するように前記トレイ回転

チャック20を回動させる(図4参照)。

【0028】そして、プリアライメント用カメラ24に よって割れウエハ46の電気素子回路47を高倍率で撮 像し、1画面プリアライメントを行う。そして、ウエハ 吸着コレット26を搬送アーム28によって前記割れウ エハ46の上方に移動させたのち、下降させて前記重心 58の部分を吸着保持する。そして、重心58の部分を 吸着保持したウエハ吸着コレット26を搬送アーム28 によって移動して割れウエハ46を検査用テーブル30 上に搬送する(図5参照)。搬送中の割れウエハ46 は、重心58の部分が吸着保持されているので、バラン スが崩れてウエハ吸着コレット26から落下することは ない。また、割れウエハ46の反りが原因で割れウエハ 46が検査用テーブル30に吸着されていないことが図 示しないバキュームセンサで検出されると、検査用テー ブル30は、X-Y-Z移動機構60によって上昇され る。これによって、前記割れウエハ46は、ウエハ吸着 コレット26と検査用テーブル30とに挟まれて検査用 テーブル30上に確実に吸着される(図6参照)。

【0029】次に、検査用テーブル30を、X-Y-Z 20 移動機構60によって検査部32の下方に移動させ、図 示しない容量センサで割れウエハ44の厚さを1点測定 したのち、形状認識用カメラ22によって撮像された形 ・・を基にファインアライメントを行う。そ して、検食用デーブル30をX-Y-Z移動機構60で 移動させることによって、割れウエハ46の電気素子回 路47、47…を順次検査する。

【0030】この検査方向は図7に示すように、前記画像処理装置から出力される割れウエハ46の外形形状信号に基づいて割れウエハ46の外形に沿って、割れウエ 30ハ46の重心58位置を始点とし図中下半分を矢印A方向に、上半分を矢印B方向にそれぞれ検査する。また、エッジセンサによって割れウエハ44のエッジを検出しながら検査しても良い。これにより、割れウエハ46の電気素子回路47、47…を効率良く検査できる。

【0031】検査終了後、検査用テーブル30を前記X -Y-Z移動機構60によって別エリアマーカー部74 まで移動して、不良と判断された電気素子回路47をマーキングする。マーキング工程が終了すると、検査用テーブル30に設けたロッド64を図8に示すように上昇 40 させて割れウエハ46を検査用テーブル30から押し上 げると共に、ウエハ吸着コレット70で割れウエハ46 の重心58の部分を吸着保持し、アンロードアーム34 によって割れウエハ46を前記アンロードチャック36 の上方にアンロードする。

【0032】アンロードチャック36の上方には、トレイガイド18によって芯出しされたトイレ44がトレイガイド18の位置から予め搬送されている。そして、アンロードチャック36のロッド72をトレイ44の開口部52を介して伸長させてウエハ46の下面を吸着保持50

する。そして、ロッド72を収縮させて割れウエハ46をトレイ44上に載置する。これによって、割れウエハ46の大きさに関係無く割れウエハ46をトレイ44上に確実に載置することができる。

8

【0033】そして、前記トレイ44をアンロードチャック36の位置からアンロードプッシャー38の位置にアンロードさせたのち、アンロードプッシャー38を駆動してトレイ44を前記カセット42の元の棚に押し込む。これにより、割れウエハ46の搬送、検査、及びアンロードが終了する。そして、別の割れウエハ46の検査を行う場合には、前述した工程を続けて行えば良い。【0034】従って、本実施例では、割れウエハ46の重心58を検出し、この重心58の部分を吸着保持して搬送、検査、及びアンロードさせたので、定形のウエハに限らず、割れウエハ46でもフルオートで搬送、検査、及びアンロードすることができる。

[0035]

【発明の効果】以上説明したように本発明に係るウエハ 搬送方法とその装置によれば、ウエハの重心を検出し、この重心の部分をウエハ吸着搬送手段で吸着保持してウエハを搬送するようにしたので、割れウエハでも、搬送中にバランスが崩れることはない。これにより、割れウエハでも円滑に搬送できる。

【0036】また、本発明に係るウエハ検査装置によれば、ウエハの重心を検出し、この重心の部分を吸着保持して検査部に搬送し、そして、検査終了したウエハの重心の部分を吸着保持してアンロードしたので、割れウエハでも搬送、検査、及びアンロードを自動で行うことができる。

30 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るウエハ検査装置の実施例を示す斜 視図

【図2】割れウエハが載置されたトレイの斜視図

【図3】トレイがトレイガイドに当接されて芯出しされた状態を示す平面図

【図4】トレイが回動されて割れウエハの重心が位置決めされた状態を示す平面図

【図5】割れウエハが検査用テーブル上に載置された状態を示す断面図

【図6】検査用テーブルの上昇により割れウエハが吸着 された状態を示す断面図

【図7】割れウエハの電気素子回路の検査方向を示す説明図

【図8】検査用テーブル上のウエハをピンで押し上げた 状態を示す断面図

【図9】検査終了の割れウエハをトレイに載置する状態 を示す断面図

【符号の説明】

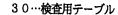
10…ウエハ検査装置

12…カセットストック部

9

- 14…ロードプッシャー
- 16…搬送ベルト
- 18…トレイガイド
- 20…トレイ回転用チャック
- 22…形状認識用カメラ
- 24…プリアライメント用カメラ
- 26…ウエハ吸着コレット
- 28…搬送アーム

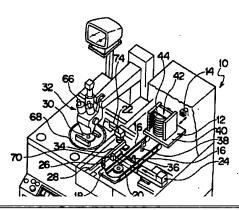
【図1】

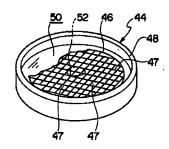


- 3 2…検査部
- 34…アンロードアーム
- 36…アンロードチャック
- 38…アンロードプッシャー
- 44…トレイ
- 46…割れウエハ
- 58…割れウエハの重心

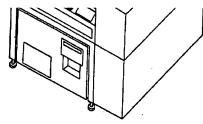
【図2】

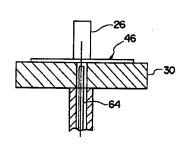
10



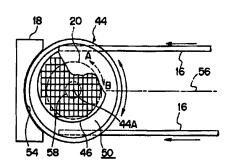


「図」に 】

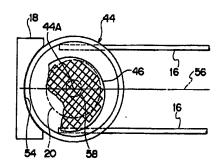




【図3】

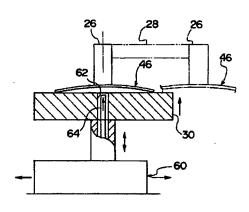


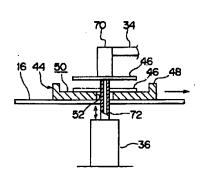
【図4】



【図5】

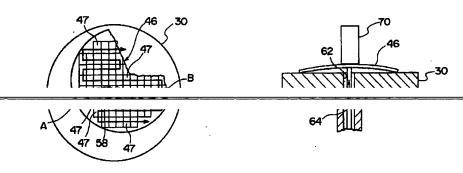






【図8】

【図9】



フロントページの続き

(51) Int.Cl.6 H O 1 L 21/68 識別記号 庁内整理番号

F

FΙ

技術表示箇所